

MS3 dla ACTUV

#Marynarka wojenna #Przemysł zbrojeniowy 13 marca 2013

W ramach rozwoju programu Anti-submarine warfare Continuous Trail Unmanned Vessel (ACTUV), Raytheon otrzymał zlecenie na dostawę jednego egzemplarza podkadłubowego sonaru morskiego Modular Scalable Sonar System (MS3).

Anti-submarine warfare Continuous Trail Unmanned Vessel (ACTUV) ma być trimaranem

ACTUV to opracowywany przez Science Applications International Corporation (SAIC) na zlecenie amerykańskiej DARPA projekt bezzałogowca morskiego ([Bezzałogowce przeciwko okrętom podwodnym](#), 2012-09-19). Konstrukcja ma być w przyszłości wykorzystywana do wykrywania, śledzenia oraz eliminacji okrętów podwodnych.

Głównym wyposażeniem ACTUV mają być urządzenia obserwacyjne. Detekcja wrogich OP ma być możliwa przy pomocy podkadłubowego sonaru MS3 i standardowego wyposażenia, jak głowica optoelektroniczna (FLIR) i radiolokator.



Sonar MS3 Raytheona ze skanowaniem aktywnym/pasywnym ma być zdolny do wykrywania wrogich OP, torped oraz min, a także umożliwiać automatyczne omijanie jednostek i przeszkód nawodnych i śledzenie zidentyfikowanego celu / Rysunki: SAIC

Zawarte z Raytheonem porozumienie dotyczy dostawy 1 zestawu Modular Scalable Sonar System (MS3). Ma on zostać zamontowany w prototypowym egzemplarzu ACTUV. Następnie zostanie przeprowadzona ocena potencjału operacyjnego takiego zestawu. Jeżeli uda się potwierdzić interoperacyjność obydwu konstrukcji, MS3 zostanie najprawdopodobniej skierowany do produkcji seryjnej.

Powiązane wiadomości

[MS3 dla ACTUV \(2013-03-13\)](#)

[Bezzałogowce przeciwko okrętom podwodnym \(2012-09-19\)](#)