

Testy Sea Huntera

#Marynarka wojenna #Przemysł zbrojeniowy #Strategia i polityka 2 grudnia 2016

Amerykańskie przedsiębiorstwo Leidos poinformowało o zapoczątkowaniu kolejnego etapu testów morskich bezzałogowego trimarana *Sea Hunter*.



Po wytropieniu nieprzyjacielskiego OP Sea Hunter ma dążyć do jego neutralizacji. Użyje do tego przenoszonego uzbrojenia (jeżeli zostanie w nie wyposażony) lub wskaże cel sojuszniczym okrętom i morskim samolotom patrolowym / Zdjęcie: Leidos

W ramach kolejnego etapu testów oceniona zostanie zdolność bezzałogowca do działania w trybie autonomicznym. *Sea Hunter* będzie poruszał się po wyznaczonej trasie, samodzielnie wykrywając i omijając przeszkody morskie, a także opracowując alternatywne sposoby dotarcia do ustalonego celu. Próby będą prowadzone nieopodal San Diego w Kalifornii. Nadzór nad ich przebiegiem sprawować będą specjaliści producenta, przedsiębiorstwa Leidos oraz przedstawiciele DARPA i Office of Naval Research. Przedsięwzięcie potrwa do jesieni 2017.

Latem Leidos zakończyło pierwszy etap testów *Sea Huntera*. W ich trakcie oceniono parametry eksploatacyjne jednostki, w tym m.in. prędkość, zasięg, manewrowość i stateczność kursową. Wówczas jednak bezzałogowiec był sterowany przez znajdujących się na jego pokładzie operatorów ([Koniec pierwszego etapu testów Sea Huntera](#), 2016-07-28).

Sea Hunter opracowano w ramach programu Anti-Submarine Warfare Continuous Trail Unmanned Vessel (ACTUV). Jego założeniem jest budowa bezzałogowego pojazdu nawodnego, przystosowanego do pracy w trybie autonomicznym na dużych odległościach, poruszającego się z dala od portów morskich i baz zaopatrzeniowych. Podstawowym zadaniem bezzałogowca będzie wykrywanie, identyfikacja i śledzenie nieprzyjacielskich okrętów podwodnych ([Próby nawigacyjne ACTUV](#), 2015-01-30).

Powiązane wiadomości

Testy Sea Huntera (2016-12-02)

Próby nawigacyjne ACTUV (2015-01-30)

MS3 dla ACTUV (2013-03-13)

Bezzałogowce przeciwko okrętom podwodnym (2012-09-19)

System nawigacji ACTUV (2014-11-20)

Bezzałogowce przeciwko okrętom podwodnym (2012-09-19)

MS3 dla ACTUV (2013-03-13)

Koniec pierwszego etapu testów Sea Huntera (2016-07-28)

Próby nawigacyjne ACTUV (2015-01-30)

MS3 dla ACTUV (2013-03-13)

System nawigacji ACTUV (2014-11-20)

© Wszelkie prawa zastrzeżone, 2007-2025 Altair Agencja Lotnicza Sp. z o. o