

Nieudane połączenie MS-14 z MSK

#Astronautyka 24 sierpnia 2019

Rosyjskiemu pojazdowi kosmicznemu MS-14 z robotem antropomorficznym Fiodor, nazywanym też FEDOR (Final Experimental Demonstration Object Research), nie udało się połączyć z Międzynarodową Stacją Kosmiczną (MSK). Powodem okazało się niewłaściwe działanie wzmacniacza systemu zbliżania i łączenia Kurs-NA. Oba zestawy systemu nie potrafiły prawidłowo zidentyfikować celu na powierzchni stacji.



Ośrodek sterowania lotami podczas nieudanej próby połączenia pojazdu MS-14 z Międzynarodową Stacją Kosmiczną / Zdjęcie: Roscosmos

W czasie próby połączenia, zaplanowanego na 24 sierpnia o 8:30 czasu moskiewskiego, MS-14 zbliżył się do MSK na odległość 96 m. Po pojawieniu się problemów zdecydowano na jego oddalenie na 280 m. Obecnie trwają analizy powstałej sytuacji. Kolejną próbę zaplanowano na rano 25 lub 25 sierpnia, po naprawie Kurs-NA. Ręcznie sterowane połączenie jest niemożliwe z powodu braku odpowiedniego systemu na MS-14.

Robot Fiodor zbudowała kompania Androidnaja tiechnika na zamówienie Funduszu badań perspektywicznych Ministerstwa ds. Sytuacji Nadzwyczajnych. Na MSK leci wersja Skybot F-850. Robot (masa) składa się z 70-75% części rosyjskich. Przekłada się to na ok. 40% jego wartości. Z 48 silników poruszających Fiodorem 32 wyprodukowano w Rosji. Projektowanie robota rozpoczęto w 2014. Program pochłonął 300 mln rubli.